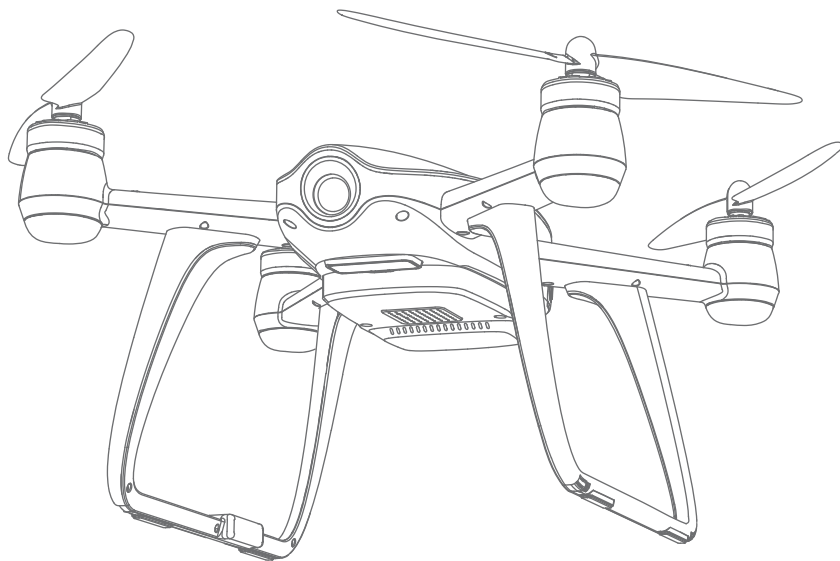


# AIBAO

## КРАТКОЕ РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

v1.1 12 СЕНТ. 2016г

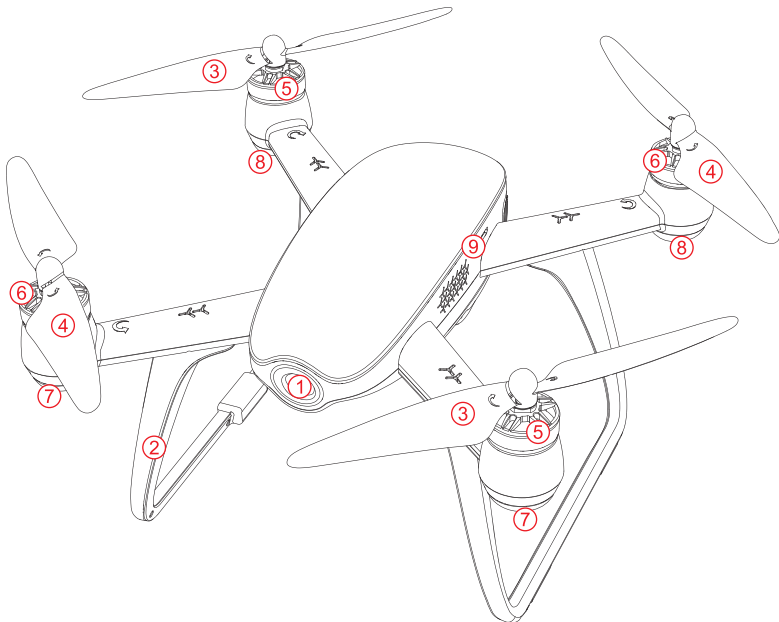


# Содержание

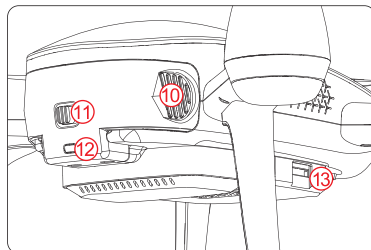
1.0 Знакомство с моделью .....	3
2.0 Знакомство с пультом управления .....	4
3.0 Технические характеристики .....	5
4.0 Предупреждения перед полетом .....	5
5.0 Зарядка аккумулятора .....	6
6.0 Подготовка AIBAO .....	6
7.0 Подготовка пульта управления .....	6
8.0 Установите "Walkera Drone" и "Aibao GO" на свой телефон .....	7
9.0 Основной интерфейс приложения "Walkera Drone" .....	7-8
10.0 Основной интерфейс игрового приложения "Aibao GO" .....	8
11.0 Подготовка к полету .....	9
11.1 Подготовка модели .....	9
11.2 Подключение приложения .....	9
11.3 Индикатор GPS сигнала .....	10
11.4 Блокировка/Разблокировка моторов .....	10
12.0 Инструкция по эксплуатации .....	11-14
13.0 Завершение полета .....	15
14.0 Дополнительные советы .....	15
14.1 Калибровка компаса .....	15
14.2 Смена режима раскладки и калибровка ручек пульта управления .....	16

## 1.0 Знакомство с моделью

- Совершенно новый дизайн и модульная конструкция - легко собирать и ремонтировать.
- Беспроводная передача видео по WIFI 5.8G и наложение разнообразных визуальных эффектов.
- Новейшая встроенная система управления полетом гарантирует очень устойчивый полет.



- |                                       |                                      |
|---------------------------------------|--------------------------------------|
| 1. Камера                             | 8. Индикатор GPS сигнала (красный)   |
| 2. Шасси                              | 9. Порт для обновления программы     |
| 3. Пропеллер (по часовой стр.)        | 10. 2S LiPo батарея, 5C 7.6В 5200мАч |
| 4. Пропеллер (против часовой стр.)    | 11. Выключатель питания              |
| 5. Мотор (по часовой стр.)            | 12. Индикатор питания                |
| 6. Мотор (против часовой стр.)        | 13. Гнездо для карты памяти          |
| 7. Индикатор состояния модели (синий) |                                      |

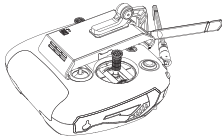


\* Чтобы избежать потери имущества и телесных повреждений, вызванных неправильной эксплуатацией, пожалуйста, перед полетом внимательно прочитайте инструкцию.

## 2.0 Знакомство с пультом управления

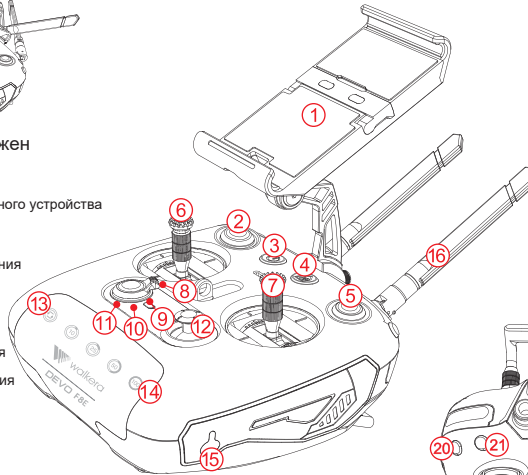
Пульт управления DEVO F8E с встроенным WiFi модулем 5.8G обеспечивает множество функций, таких как автоматический взлет, автоматическая посадка, удержание позиции с помощью GPS, возврат домой и контроль камеры.

**Вы можете выбрать подходящий режим полета в соответствии с вашим опытом пилотирования**

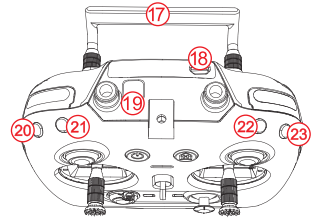


Кронштейн сложен

1. Кронштейн для мобильного устройства
2. АВТО взлет
3. Кнопка включения питания
4. Возврат домой
5. АВТО посадка
6. Левая ручка управления
7. Правая ручка управления
8. Ручной режим
9. Режим GPS
10. Режим движения
11. Полет по радиусу
12. Ручка управления подвесом



13. Индикатор состояния
14. Индикатор состояния батареи
15. Гнездо для зарядки
16. Антенна
17. Ручка для переноски
18. Порт для обновления программы
19. Тренерский разъем
20. Кнопка ВИДЕО
21. Кнопка ФОТО
22. Возврат подвеса
23. Шаблон подвеса



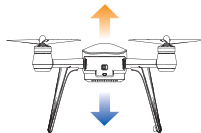
По умолчанию используется тип раскладки ручек MODE 2. Левая ручка управления служит для контроля высоты и направления полета модели, а правая ручка служит для контроля полета вперед/назад и боком влево/вправо.

### Левая ручка

Набор высоты



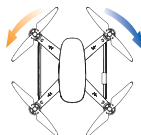
Снижение



Поворот влево



Поворот вправо

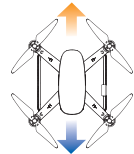


### Правая ручка

Полет вперед



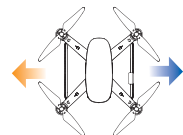
Полет назад



Полет боком влево



Полет боком вправо

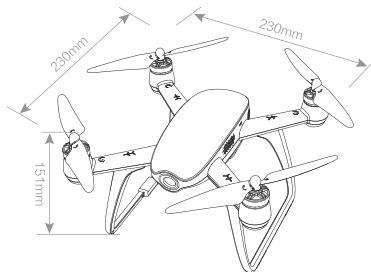


• Максимальная дальность управления в идеальных условиях около 1,5 км. (значение определено экспериментально и дано только для справочных целей).

## 3.0 Технические характеристики

### • Квадрокоптер

Диаметр пропеллера:	186 мм
Размер:	230 x 230 x 151 мм
Вес:	420г (с батарей)
Пульт управления:	DEVO F8E
Приемник:	DEVO-RX719
Контроллер полета:	FCS-280 AIBAO
Бесколлекторные моторы:	WK-WS-28-014B(CW/CCW)
Регуляторы оборотов:	AIBAO(CW/CCW)
Батарея:	7.6V 5200 мАч 5С 2S LiPo
Время полета:	Примерно 20 мин
Рабочая температура:	-10 С ~ +40 С

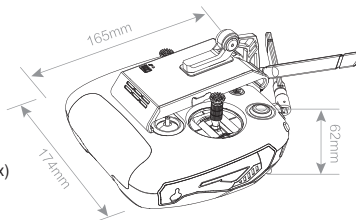


### • 4K камера

Датчик изображения:	SONY 1/2,3 дюйма, 16 миллионов эффективных пикселей
Объектив:	FOV 100° F2.2-2.8 фокусировка на бесконечность
Макс. разрешение фото:	16M(4640 x 3480)
Макс. разрешение видео:	4K/25p
Формат видео:	MP4/MOV (H.264)
Формат фото:	JPG
Поддержка карт памяти:	Максимальная емкость 64G
Рабочая температура:	-10 С ~ +40 С

### • Пульт управления

Размер:	165 x 174 x 62 мм
Частота:	2.4G
Дальность управления:	До 1.5 км (в идеальных условиях, без электромагнитных помех)
Встроенная батарея:	7.4V 3000 мАч Li-po 2S



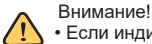
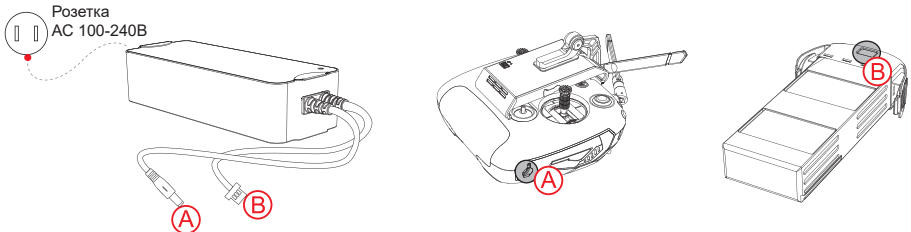
---

## 4.0 Предупреждения перед полетом

- 1) AIBAO предназначен для пилотов старше 14 лет, имеющих опыт управления РУ моделями.
- 2) Запускайте AIBAO в сухую погоду, при слабом ветре. Пожалуйста, не летайте, когда идет дождь, снег или в туман.
- 3) Для полетов выбирайте большие открытые площадки. Не летайте в местах, где запуск РУ моделей запрещен местным законодательством.
- 4) После включения питания модели держитесь от нее на расстоянии не ближе 3 метров. Помните, пропеллеры модели вращаются с высокой скоростью и могут причинить серьезные травмы. Всегда, прежде чем взять модель, отключите ее питание.
- 5) Не летайте возле высоковольтных линий электропередач и вышек радио или мобильной связи, так как это может привести к потере управления.
- 6) ВСЕГДА соблюдайте местное законодательство и правила полетов РУ моделей, НИКОГДА не запускайте модель в местах, где гуляют люди, проводятся концерты или спортивные мероприятия.

## 5.0 Зарядка аккумулятора

- 1). Подключите зарядное устройство к розетке переменного тока (100 - 240В 50/60Гц). Убедитесь, что питание пульта и батареи модели выключено.
- 2). Подключите соответствующий разъем зарядного устройства в гнездо для зарядки на пульте управления или на батарее модели.



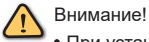
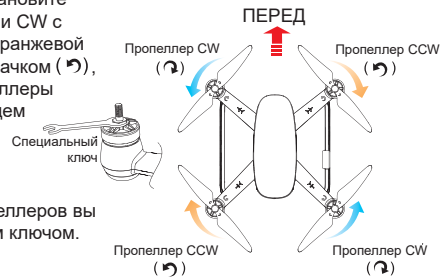
Внимание!

- Если индикация зарядного устройства постоянно светится зеленым цветом, это указывает, что батарея модели полностью заряжена.

- \* Если индикатор пульта управления не светится, это указывает, что батарея пульта управления полностью заряжена.

## 6.0 Подготовка АІВАО

Вращая в направлении, указанном синей стрелкой, установите пропеллеры CW, помеченные значком (↻), на двигатели CW с таким же значком. Вращая в направлении, указанном оранжевой стрелкой, установите пропеллеры CCW помеченные значком (↺), на двигатели CCW с таким же значком. Затяните пропеллеры вручную и убедитесь, что они установлены в надлежащем порядке и надежно закреплены.



Внимание!

- При установке или демонтаже сломанных пропеллеров вы можете удерживать вал двигателя специальным ключом.

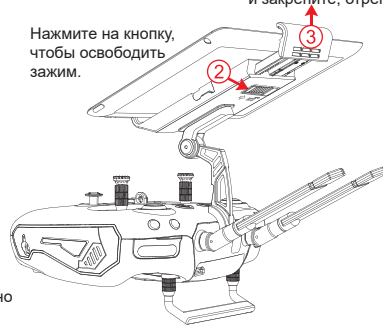
## 7.0 Подготовка пульта управления



Разверните ①



Нажмите на кнопку, чтобы освободить зажим.



Установите мобильное устройство и закрепите, отрегулировав зажим.

- \* Запускайте модель в пределах оптимальной зоны передачи сигнала. Для достижения наилучшего качества передачи сигнала правильно располагайте антенны и старайтесь ориентировать передатчик прямо на модель.

## 8.0 Установите "Walkera Drone" и "Aibao GO" на свой телефон

Найдите "Walkera Drone" и "Aibao GO" на Apple Store и установите эти приложения на свой мобильный телефон.

Чтобы получить лучший опыт, производитель рекомендует использовать это программное обеспечение на планшетных устройствах.

Программное обеспечение совместимо с версией IOS 9.0 и выше.

## 9.0 Основной интерфейс приложения "Walkera Drone"

Этот интерфейс позволяет смотреть HD видео и фотографии в режиме реального времени и отображает динамические параметры модели, пульта управления и батареи.



1. Назад [ < ]: Возврат к предыдущему шагу.

2. Состояние связи:  
Подключен или отключен.

3. Время полета [ ⌚ ]: Время полета модели

4. Режим полета: Показывает режим полета модели.

5. Кол-во обнаруженных спутников [ 📶 ]: Отображает кол-во GPS спутников, обнаруженных моделью.

6. Сила сигнала пульта управления [ 📶 ]: Отображает уровень сигнала между пультом управления и моделью.

7. Сигнал камеры [ 📷 ]



8. Состояние батареи [ 🔋 80% ]: Отображает в режиме реального времени текущий остаток напряжения батареи модели.

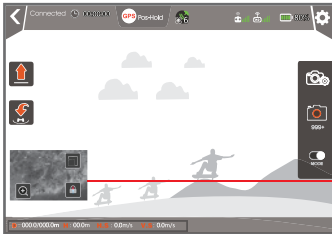
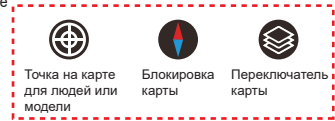
9. Настройки [ ⚙️ ]: Нажмите на значок, чтобы открыть меню настроек: Нормальные настройки, Квадрокоптер, Пульт управления, Подвес и Зарядка аккумулятора.

10. Настройки камеры [ 📷 ]: Здесь вы можете выбрать размер видео, размер фотографии и поток.

11. Переключатель Фото/Видео [ 📷 ]:  
Фото: Режим фото используется для запуска процесса фотографирования. Для этого вы также можете использовать соответствующую кнопку пульта управления.  
Видео: Режим видео служит для запуска/остановки видеосъемки. Для этого вы также можете использовать соответствующую кнопку пульта управления.

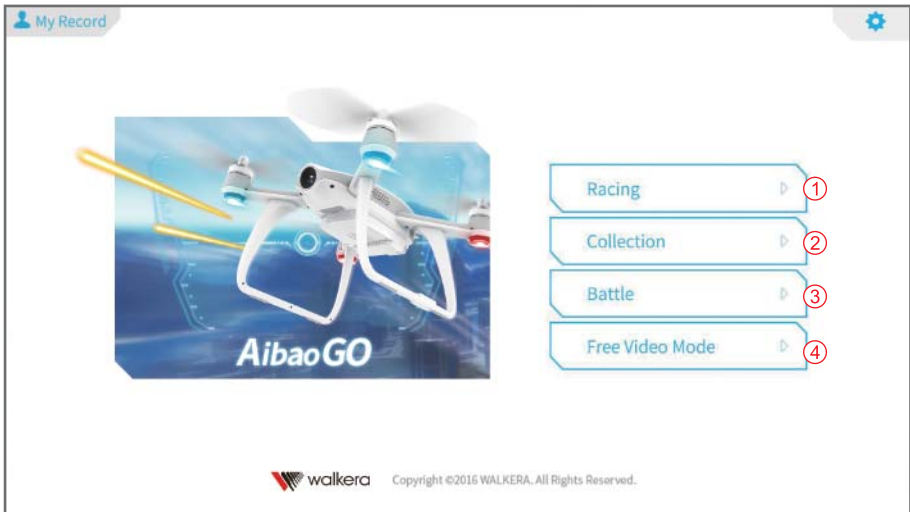
12. Параметры полета:  
D – Дистанция: горизонтальное расстояние от модели до точки возврата.  
H – Высота: вертикальное расстояние до модели.  
H.S – Горизонтальная скорость: скорость модели в горизонтальном направлении.  
V.S – Вертикальная скорость: скорость модели в вертикальном направлении.

13. Авто взлет [  ]: Нажмите кнопку и модель взлетит в автоматическом режиме
14. Возврат домой [  ]: Нажмите кнопку и модель в автоматическом режиме вернется к точке старта.
15. Эскиз карты: Нажмите на иконку, чтобы быстро переключиться на интерфейс карты.



## 10.0 Основной интерфейс игрового приложения "Aibao GO"

*AIBAO GO активируется, когда вы запустите режим GPS и получите устойчивый GPS сигнал.*



1. **Racing** – Гоночный режим: Нажмите, чтобы войти в режим Racing.  
Вы можете на реальной сцене настроить виртуальную трассу, и тренироваться, выполняя гоночные полеты.
2. **Collection** - Режим «золото»: Нажмите, чтобы войти в режим Collection.  
Вам нужно следовать намеченному маршруту и собирать все монеты, чтобы получить приз - доступ к следующему маршруту.
3. **Battle** – Режим «воздушный бой»: Нажмите, чтобы войти в режим Battle.  
Во время полета вокруг вашей модели будут появляться грозные истребители противника, которые необходимо сбивать, стреляя из виртуальных орудий.
4. **Free Video Mode** - Режим «Обычное видео»: Нажмите, чтобы войти в режим Free Video.  
Смотрите изображение в режиме реального времени.

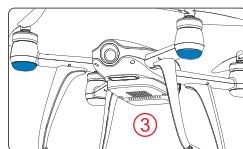
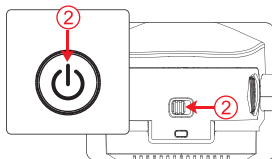
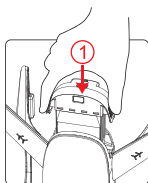


## 11.0 Подготовка к полету

Установите модель на открытой площадке на ровную горизонтальную поверхность, ориентируя квадрокоптер задней частью к себе (хвостом к себе).

### 11.1 Подготовка модели

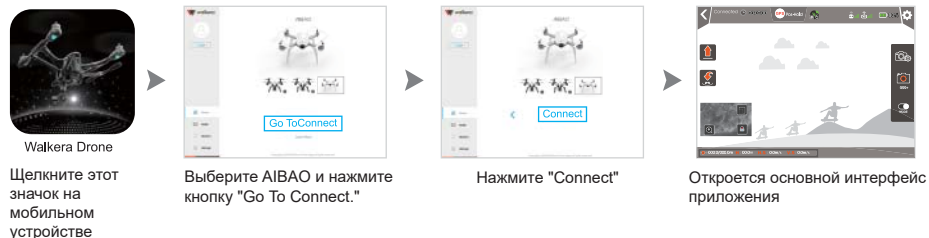
- 1 Вставьте в модель полностью заряженную батарею.
- 2 Включите питание пульта управления и модели.
- 3 Поместите модель на ровную горизонтальную поверхность. Когда синий светодиод будет медленно и ярко мигать, это указывает, что прогрев системы завершен.



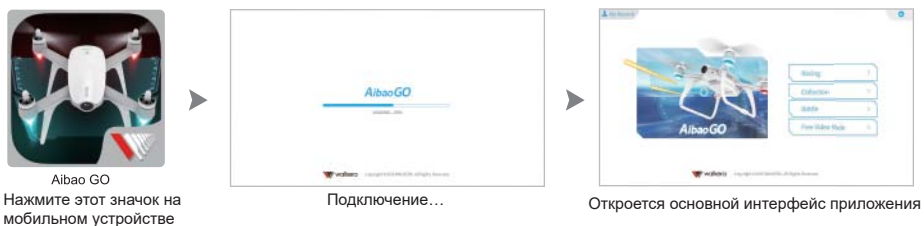
- 4 Откройте настройки Wi-Fi на мобильном устройстве и подождите 30 секунд. Когда появятся соединения "Aibao-Ground-\*\*\*" и "Aibao-Air-\*\*\*", нажмите "Aibao-Ground-\*\*\*", введите пароль "1234567890" для подключения и выхода после настройки успешного соединения.

### 11.2 Подключение приложения

Подключите операционную программу "Walkera Drone":



Connect to game software "Aibao GO"



**Внимание!**

- Нельзя одновременно использовать два приложения на одном мобильном устройстве. Чтобы использовать другое приложение, нужно закрыть ранее открытое приложение.

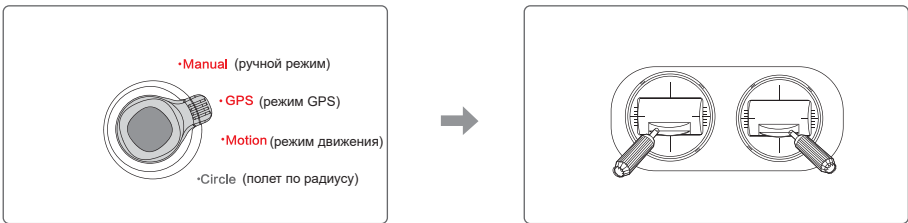
### 11.3 Индикатор GPS сигнала

Когда задние красные светодиоды (индикатор GPS сигнала) начинают мигать, вы можете использовать функцию GPS.

### 11.4 Блокировка/Разблокировка моторов

#### Разблокировка моторов

Установите переключатель пульта в режим GPS, в режим Manual (ручной режим) или в режим Motion (режим движения). Одновременно переместите левую ручку управления в левый нижний угол, а правую ручку в правый нижний угол и удерживайте их в таком положении более 2-х секунд. Передние синие светодиоды начнут мигать, показывая, что моторы будут разблокированы. После разблокировки моторы начнут вращаться.



**Внимание!**

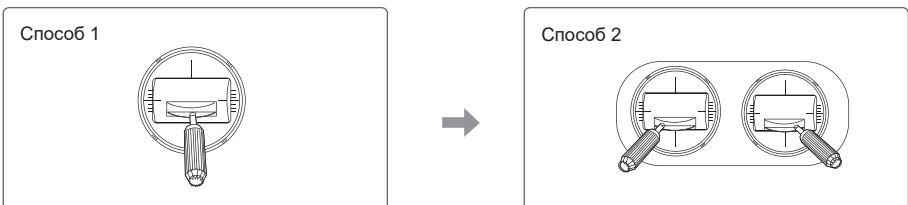
- При наличии GPS сигнала, вы можете разблокировать моторы, выбрав режим GPS, Manual или Motion.
- При отсутствии GPS сигнала, вы можете разблокировать моторы, только выбрав режим Manual.
- После того, как двигатели разблокированы, если в течении 5-и секунд модель не взлетит, моторы автоматически переходят в заблокированное состояние.

#### Блокировка моторов

**Существует два способа блокировки моторов:**

Способ 1: После приземления модели нажмите и удерживайте ручку газа до упора вниз. Через 5 секунд двигатели остановятся.

Способ 2: Одновременно переместите левую ручку управления в левый нижний угол, а правую ручку в правый нижний угол, и удерживайте их в таком положении более 2-х секунд. Передние синие светодиоды станут светиться постоянно, указывая, что двигатели будут заблокированы.



## 12.0 Инструкция по эксплуатации

Когда индикатор состояния на верхней части приложения Walkera Drone отображается как "Connected", вы можете использовать приложение для управления моделью.

### АВТО взлет (с помощью пульта управления или приложения)

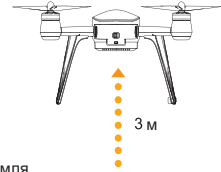
Пожалуйста, перед взлетом разблокируйте двигатели, как описано в разделе 10.



Нажмите эту кнопку на пульте управления, и модель взлетит в автоматическом режиме



Нажмите этот значок в интерфейсе приложения, и модель взлетит в автоматическом режиме



Земля

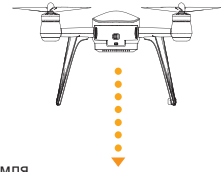
Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). По умолчанию высота автоматического взлета составляет примерно 3 метра. При необходимости вы можете немного отклонить ручку газа от среднего положения, чтобы прекратить автоматический взлет.

### АВТО посадка (с помощью пульта управления)



Нажмите эту кнопку на пульте управления, и модель приземлится в автоматическом режиме

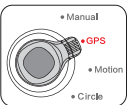


Земля

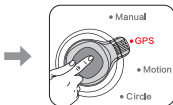
Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). Во время посадки вы можете управлять перемещением модели вперед/назад или влево/вправо.

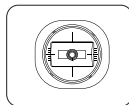
### Режим удержания по GPS (с помощью пульта управления)



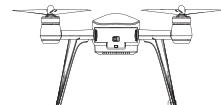
Установите переключатель в положение GPS



Чтобы войти в режим удержания по GPS, нажмите кнопку Enter



Установите ручку газа в центр

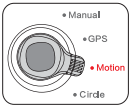


Земля

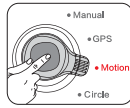
Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). После каждого включения питания, по умолчанию, первый полет в режиме GPS.
- 3). В режиме GPS работает удержание высоты, удержание позиции на точке, функция торможения и ограничение скорости не более 5 м/с.
- 4). При отсутствии или слабом GPS сигнале модель может удерживать только высоту, и не может удерживать позицию на точке.
- 5). При переключении на ручной режим модель не может удерживать позицию на точке.

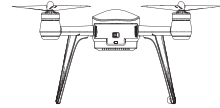
## Motion – Режим движения (с помощью пульта управления)



Переключите в положение "Motion"



Чтобы войти в режим "Motion", нажмите кнопку Enter

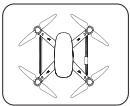


Земля

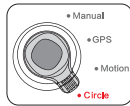
### Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). В режиме "Motion" работает удержание высоты, удержание позиции на точке, функция торможения и ограничение скорости не более 10 м/с.
- 3). При отсутствии или слабом GPS сигнале модель может удерживать только высоту, и не может удерживать позицию на точке.
- 4). При переключении на ручной режим модель не может удерживать позицию на точке.

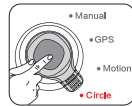
## Circle – Полет по радиусу (с помощью пульта управления или приложения)



Модель в режиме удержания по GPS



Переключите в положение "Circle"



Чтобы войти в режим "Circle", нажмите кнопку Enter

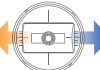


Нажмите этот значок в интерфейсе приложения, и модель перейдет в режим "Circle"

### Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). После включения режима "Circle" модель находится в режиме позиционирования на точке. Режим полета по радиусу начинает работать только после того, как вы зададите скорость и направление полета по радиусу, переместив правую ручку управления передатчика (ручку крена) влево или вправо (по умолчанию скорость движения по радиусу 0 м/с, доступный диапазон скорости полета по радиусу от -5м/с до +5 м/с).

Ручка влево – модель полетит по кругу, по часовой стрелке

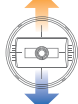


Ручка вправо – модель полетит по кругу, против часовой стрелки

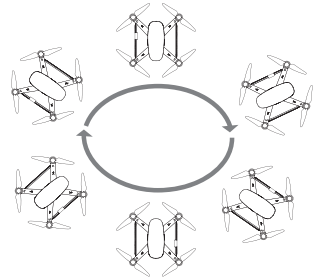
Скорость: Чем больше отклонена ручка от центра и чем дальше она удерживается в этом положении, тем выше скорость полета по радиусу.

- 3). Чтобы изменить радиус полета по кругу, переместите правую ручку передатчика вверх или вниз (по умолчанию радиус 5м, диапазон выбора радиуса 5-50м).

Ручка вверх – радиус уменьшается



Ручка вниз – радиус увеличивается



## RETURN TO HOME – Возврат домой (с помощью пульта управления или приложения)



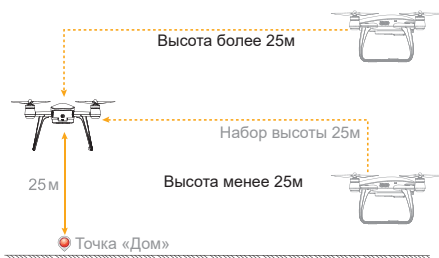
Длительное нажатие на эту кнопку пульта управления активирует автоматический возврат модели к точке «Дом»



Нажмите этот значок в интерфейсе приложения, и модель в автоматическом режиме прилетит к точке «Дом»

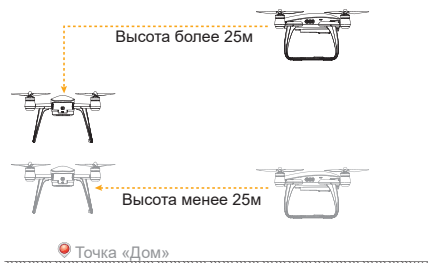
Горизонтальное расстояние от модели до точки «Дом» более 30м:

- а. Если высота полета выше 25-и метров, модель, удерживая текущую высоту, прилетит к точке «Дом», а затем приземлится, спускаясь вертикально.
- б. Если высота полета ниже 25-и метров, модель автоматически наберет высоту 25 метров, а затем прилетит к точке «Дом» и приземлится, спускаясь вертикально.



Горизонтальное расстояние от модели до точки «Дом» менее 30м:

- а. Если высота полета выше 25-и метров, модель, удерживая текущую высоту, прилетит к точке «Дом», а затем приземлится, спускаясь вертикально.
- б. Если высота полета ниже 25-и метров, модель, удерживая текущую высоту, прилетит к точке «Дом», а затем приземлится, спускаясь вертикально.

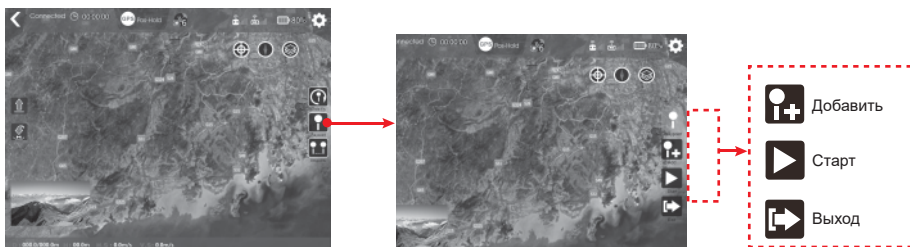


### Внимание!

- 1). Убедитесь, что модель принимает GPS сигнал (задние красные светодиоды мигают).
- 2). При включении функции «Возврат домой», пожалуйста, не перемещайте другие кнопки или переключатели.
- 3). Если во время полета модель теряет сигнал с пульта управления, автоматически активируется функция Failsafe, и модель сама возвращается к точке «Дом».
- 4). Если напряжение батареи модели упадет ниже 7.0В, и квадрокоптер находится от точки «Дом» на расстоянии более 8 метров, модель автоматически полетит к точке «Дом». Если квадрокоптер находится от точки «Дом» на расстоянии менее 8 метров, модель автоматически приземлится в текущей позиции.
- 5). При отсутствии или при слабом GPS сигнале модель не сможет прилететь к точке «Дом» и автоматически приземлится.

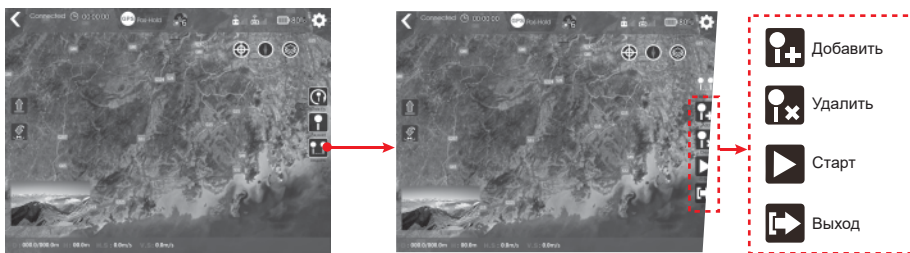
## Точка маршрута (с помощью приложения)

Нажмите на значок , чтобы войти в интерфейс Waypoint Flight (Точка маршрута).



## Маршрут полета по точкам (с помощью приложения)

Нажмите на значок , чтобы войти в интерфейс Waypoints Flight (Маршрут полета по точкам).



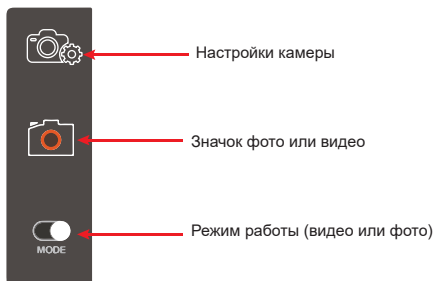
## Видео и Фото (с помощью пульта управления или приложения)

### • Использование пульта управления



### • Использование приложения

- 1). Выберите режим работы: фото или видео.
- 2). Нажмите на значок фото, чтобы сделать фото, или на значок видео, чтобы включить видео



## 13.0 Завершение полета

- ① Приземлите модель вручную, с помощью АВТО посадки или режима «Возврат домой».
- ② Сначала выключите питание модели, отсоединив батарею, а затем выключите пульт управления.
- ③ Теперь извлеките батарею из модели.

## 14.0 Дополнительные советы

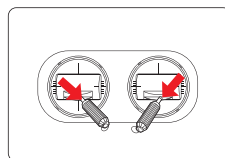
### 14.1 Калибровка компаса

 **Внимание!**

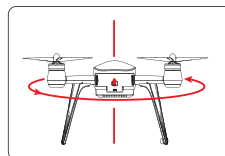
- Если при зависании на точке модель летает кругами или сильно дрейфует, необходимо выполнить калибровку компаса.  
При калибровке моторы должны быть заблокированы и синие светодиоды должны гореть постоянно.
- Пожалуйста, выполняйте процесс калибровки на просторной площадке вдали от сильных электромагнитных помех.

Выполните калибровку компаса следующим образом:

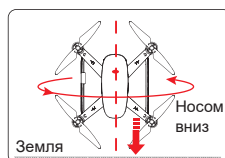
- ① Чтобы активировать процесс калибровки, переместите обе ручки передатчика в нижние внутренние углы и удерживайте в этом положении примерно 5 секунд. Красные светодиоды модели погаснут, а синие начнут медленно мигать.



- ② Расположив горизонтально, медленно вращайте модель на 360 градусов до тех пор, пока красные светодиоды не станут светиться, а синие медленно мигать.



- ③ Затем расположите модель вертикально, носом вниз. Медленно вращайте модель на 360 градусов до тех пор, пока красные и синие светодиоды не станут светиться постоянно, указывая, что процесс калибровки завершен. Если калибровка не удалась, пожалуйста, повторите процесс калибровки еще раз, как описано выше.






## 14.2 Смена режима раскладки и калибровка ручек пульта управления

 Справка:

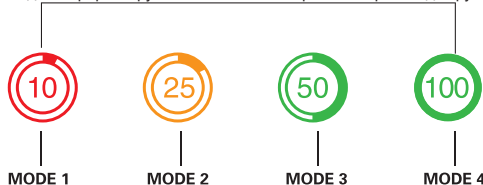
- Режим раскладки и калибровка ручек пульта DEVO F8E выполняется на заводе изготовителе. Если вам нужно сменить раскладку или выполнить калибровку ручек пульта управления, пожалуйста, выполните следующее:
- Убедитесь, что питание выключено и моторы заблокированы.

### Режим раскладки ручек:

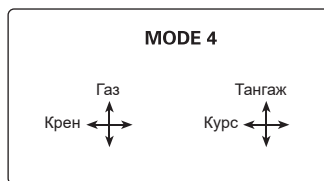
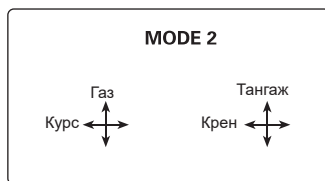
Длительно ( на 3-5 сек) нажмите кнопку  „Шаблон подвеса“, чтобы войти в режим смены раскладки ручек.

Чтобы изменить раскладку на MODE 1, MODE 2, MODE 3 или MODE 4, кратковременно нажимайте на кнопку  „Шаблон подвеса“. Чтобы выйти из режима смены раскладки ручек еще раз длительно (на 1-2 сек) нажмите на кнопку  „Шаблон подвеса“.

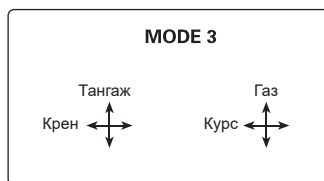
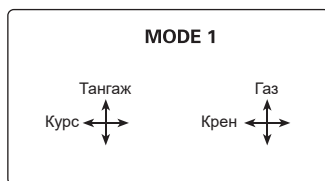
Индикатор реагирует в соответствии с режимом раскладки ручек



MODE2 и MODE4 – газ расположен слева





MODE1 и MODE3 – газ расположен справа



※ Эта настройка также доступна при помощи программного обеспечения

### Калибровка ручек:


Длительно (на 3-5 сек) нажмите кнопку  „Возврат подвеса“, четыре индикатора станут попеременно мигать, подтверждая вход в режим калибровки. Одновременно переместите обе ручки передатчика по кругу в максимально отклоненном положении и верните их в центр. Затем еще раз длительно (на 3-5 сек) нажмите кнопку  „Возврат подвеса“, четыре индикатора станут светиться постоянно, указывая, что процесс калибровки завершен.

 Внимание!

- Если при выходе из процесса калибровки включится вибрация, это значит, что калибровка не удалась и необходимо повторить процесс калибровки.





 Тел: 400-9318-878

Инструкция может быть изменена без предварительного уведомления.

Чтобы получить самую последнюю версию инструкции, пожалуйста, посетите официальный сайт Walkera.

