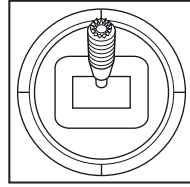


Flight Mode Calibration

- It may not be necessary to do both calibrations.
- If the quadcopter is drifting only in Agility Mode, then follow the Agility Mode Calibration instructions.
- If the quadcopter is drifting only in Stability Mode, then follow the Stability Mode Calibration instructions.
- As there is no GPS, there may always be a small amount of drift in any flight mode.
- There is no self-leveling during calibration. It is up to the pilot to bring the quadcopter to a stable hover.

Agility Mode Calibration

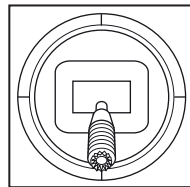
1. Ensure all trims are centered.
2. Power on the transmitter and move the throttle stick to full throttle.
3. Ensure the transmitter is in Agility Mode.
4. Hold full down elevator.
5. Connect the fully charged flight battery in the quadcopter.
6. Both LEDs will flash. Leave the throttle at full and return the elevator to center.
7. Leave the quadcopter still until the LEDs flash red then blue. This can take up to 30 seconds or more. When the LEDs repeat with one blink per color, the calibration is complete.
8. If only the red LED is flashing, the calibration has failed. Repeat the process.
9. Disconnect the battery.



Full down elevator

Stability Mode Calibration

1. Ensure all trims are centered.
2. Power on the transmitter and move the throttle stick to full throttle.
3. Ensure the transmitter is in Stability High or Low Angle Mode.
4. Hold full up elevator.
5. Connect the fully charged flight battery in the quadcopter.
6. Both LEDs will flash red twice, then blue twice for a few seconds.
7. When the LED turns solid blue, lower the throttle and return the elevator to center.
8. Raise the throttle to bring the quadcopter to a hover.
9. Use the trims on the transmitter to eliminate any drifting, allowing for a stable hover.
10. While in a stable hover, press and hold the camera trigger on the transmitter for 5 seconds. The quadcopter is now calibrating input from the sensors and transmitter.
11. Release the camera trigger and land the quadcopter. Upon landing, the LEDs should flash red then blue. When the LEDs repeat with one blink per color, the calibration is complete.
12. If only the red LED is flashing, the calibration has failed. Repeat the process.
13. Disconnect the battery, then return the trims to center.



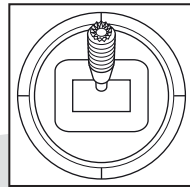
Full up elevator

Калибровка полетных режимов

- Нет необходимости выполнять обе калибровки.
- Если модель дрейфует только в пилотажном режиме «Agile», выполните калибровку, следуя указаниям инструкции по калибровке в режиме «Agile».
- Если модель дрейфует в обычном полетном режиме «Stability», выполните калибровку, следуя указаниям инструкции по калибровке в режиме «Stability».
- Поскольку у модели нет GPS, она может немного дрейфовать на всех режимах полета.
- Во время калибровки не работает самовыравнивание модели, поэтому ответственность за сохранность модели во время калибровки полностью лежит на пилоте.

Калибровка в режиме «Agile»

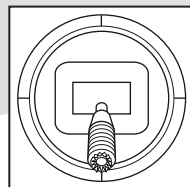
1. Убедитесь, что все триммеры расположены в центральном положении.
2. Включите передатчик и установите ручку газа до упора от себя.
3. Убедитесь, что передатчик находится в режиме «Agile».
4. Удерживайте ручку тангажа в положении «до упора от себя».
5. Подключите к модели полностью заряженный аккумулятор.
6. Оба светодиода будут мигать. Удерживайте ручку газа в положении «от себя», а ручку тангажа верните в центральное положение.
7. Не шевелите модель, пока не начнут мигать красный, а затем синий светодиод. Это может занять до 30 секунд или больше. Когда светодиоды станут мигать одинаково - калибровка завершена.
8. Если мигает только красный светодиод, калибровка не удалась. Повторите процесс.
9. Отсоедините аккумулятор модели.



Тангаж до упора от себя

Калибровка в режиме «Stability»

1. Убедитесь, что все триммеры расположены в центральном положении.
2. Включите передатчик и установите ручку газа до упора от себя.
3. Убедитесь, что передатчик находится в режиме «Stability High» или «Low Angle».
4. Удерживайте ручку тангажа в положении «до упора на себя».
5. Подключите к модели полностью заряженный аккумулятор.
6. Оба светодиода дважды мигнут красным, затем дважды синим цветом.
7. Когда индикатор загорится синим, установите газ до упора на себя и верните ручку тангажа в центр.
8. Переместите ручку газа, чтобы модель зависла на определенной высоте.
9. Используя триммеры передатчика, устраните любые дрейфы модели и добейтесь стабильного висения.
10. Во время стабильного висения модели, на передатчике нажмите и удерживайте в течение 5 секунд кнопку включения камеры. Это необходимо для калибровки датчиков модели.
11. Отпустите кнопку включения камеры и приземлите модель. После приземления светодиоды будут мигать красным, а затем синим цветом. Когда светодиоды станут мигать одинаково - калибровка завершена.
12. Если мигает только красный светодиод, калибровка не удалась. Повторите процесс.
13. Отсоедините аккумулятор, а затем верните триммеры в центр.



Тангаж до упора на себя