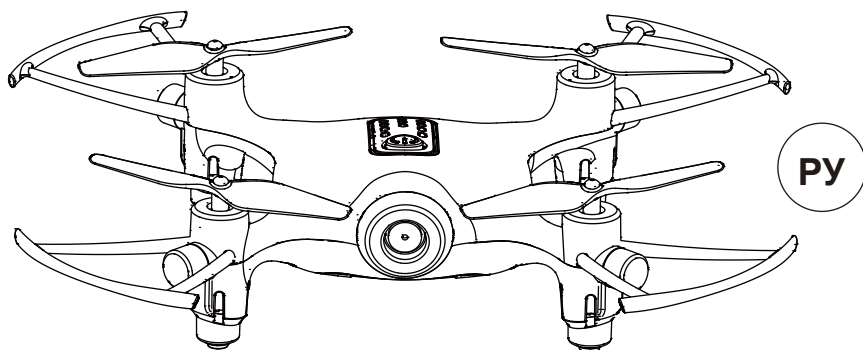


# **X** *ГИРОСКОП И РАДИОУПРАВЛЕНИЕ* **21W 24G**

4-КАНАЛЬНЫЙ РАДИОУПРАВЛЯЕМЫЙ КВАДРОКОПТЕР  
С ФУНКЦИЕЙ УДЕРЖАНИЯ ВЫСОТЫ



## **1** ИНСТРУКЦИЯ

### ОСОБЕННОСТИ:

- 4-моторная конструкция обеспечивает высокую скорость, хорошую маневренность. Такая конструкция позволяет летать как внутри помещений, так и на улице.
- 6-осевая система стабилизации с встроенным гироскопом обеспечивает точное позиционирование во время полета.
- Модульная конструкция облегчает сборку, ремонт и техническое обслуживание.
- Интуитивный режим «Headless» облегчает пилотирование.
- Встроенный бародатчик гарантирует удержание высоты полета.
- 3D режим позволяет делать перевороты на 360°.
- Автоматический взлет и посадка.
- HD камера транслирует изображение в режиме реального времени.

## Предостережения:

1. Продукт содержит мелкие детали! Пожалуйста, храните дрон и его компоненты в местах, недоступных для детей.
2. Этот очень мощный дрон! Чтобы не допустить слишком быстрого набора высоты, аварии и столкновения с предметами, при первых полетах перемещайте ручки пульта управления, а особенно ручку газа, очень плавно и медленно.
3. После полета сначала выключайте питание пульта, а затем питание квадрокоптера.
4. Оберегайте элементы питания от воздействия высокой температуры, не размещайте их рядом с нагревательными приборами.
5. Во время полетов соблюдайте дополнительные меры предосторожности. Чтобы предотвратить столкновение дрона с головой или другими частями тела, не допускайте его сближение с собой или зрителями на расстояние менее 3-5 метров. После включения питания не приближайтесь к дрону на расстояние менее 20 см.
6. Этот дрон предназначен для лиц старше 8 лет. Пилотируйте квадрокоптер безопасно, летайте в пределах прямой видимости пилота (инструктора).
7. Не пытайтесь заряжать не перезаряжаемые батарейки. При установке батарей соблюдайте полярность. Не используйте одновременно старые и новые батарейки, батареи разного типа или производителя.
8. Если дрон не используется, отключите его питание и выключите пульт управления, а затем извлеките аккумулятор из дрона и батарейки из пульта.
9. Не допускайте короткого замыкания контактов элементов питания.
10. Если дрон не будет использоваться более 10 дней, примите меры, чтобы продлить срок службы аккумулятора дрона, зарядив аккумулятор на 40-50% от его полной емкости (полностью зарядите аккумулятор, а затем запустите дрон, отлетав половину времени полного полета квадрокоптера).
11. Чтобы избежать причинение травм, держитесь подальше от вращающихся пропеллеров.
12. Никогда не запускайте квадрокоптер на расстоянии менее 5000 метров от аэропорта. Для полетов выбирайте те площадки, на которых разрешен запуск радиоуправляемых моделей местными органами власти.
13. Для зарядки аккумулятора дрона используйте только прилагаемое зарядное устройство. Перед очисткой дрона выключите оборудование и извлеките элементы питания. Регулярно проверяйте зарядное устройство, разъемы и другие детали модели на предмет отсутствия повреждений. Если обнаружены какие-либо неполадки, пожалуйста, немедленно прекратите использование изделия, пока повреждения не будут полностью отремонтированы и устранены.
14. Не смотрите прямо на светодиодные огни квадрокоптера, так как это может повредить глаза.
15. Внимание! Дети могут собирать и подготавливать дрон к полету только под присмотром взрослых.
16. Пилот несет полную ответственность за безопасную эксплуатацию данного изделия и обязан запускать дрон на безопасном расстоянии от людей, имущества и других пилотов Р/У моделей, и не летать над скоплением людей, даже если их количество менее 12 человек.
17. Храните упаковку и инструкцию на протяжении всего срока использования изделия, поскольку там содержится важная информация.

## Обслуживание и ремонт

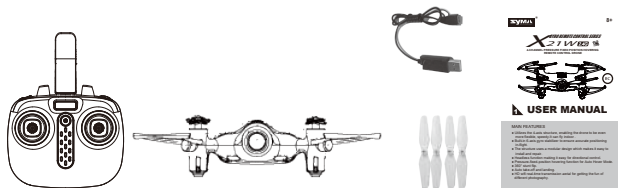
1. Для чистки изделия используйте только сухую и мягкую ткань.
2. Оберегайте модель от воздействия прямых солнечных лучей и тепла.
3. Не допускайте падения модели в воду, оберегайте продукт от воздействия влаги, иначе его электронные компоненты будут повреждены.

4. Регулярно осматривайте и проверяйте разъемы и другие детали. Если обнаружены какие-либо повреждения, пожалуйста, немедленно прекратите использование изделия, пока повреждения не будут полностью отремонтированы и устранены.

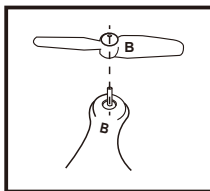
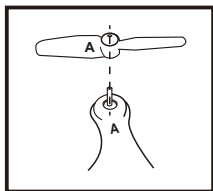
## Комплект поставки

Данный продукт содержит следующие компоненты:

- Квадрокоптер
- Пульт управления
- Инструкция
- Пропеллеры
- USB кабель
- Кронштейн для крепления телефона



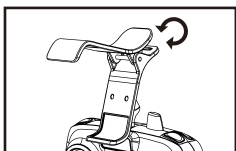
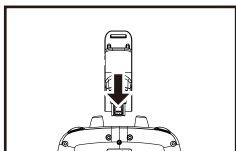
## Способ замены пропеллеров



1. Аккуратно приложив усилие, потяните и снимите с вала пропеллер, который нужно заменить.
2. Устанавливайте пропеллеры с меткой «А» на лучи с меткой «А», а пропеллеры с меткой «В» на лучи с меткой «В».

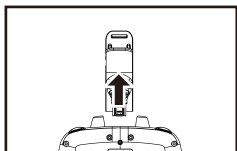
## Установка/Демонтаж кронштейна для телефона

Установка кронштейна для телефона:



1. Вставьте кронштейн для крепления смартфона в гнездо, расположенное в верхней части пульта управления.
2. Чтобы установить смартфон, нажмите на клавиши клипсы кронштейна, установите смартфон и отпустите клавиши клипсы.

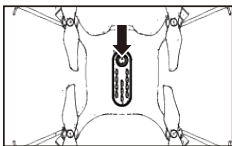
## Демонтаж кронштейна для телефона:



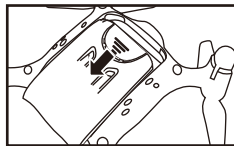
Чтобы снять кронштейн с пульта управления, снимите с кронштейна смартфон, а затем с усилием потяните кронштейн для смартфона вверх.

## Демонтаж и зарядка аккумулятора квадрокоптера

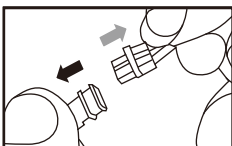
### Демонтаж аккумулятора квадрокоптера:



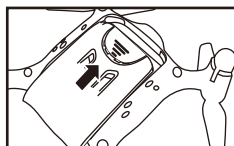
1. Выключите питание дрона, нажав и удерживая 1-2 секунды кнопку включения/выключения питания на верхней части корпуса дрона.



2. Сдвиньте крышку аккумуляторного отсека дрона назад.

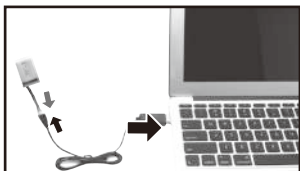


3. Отсоедините разъем аккумулятора от разъема дрона.



4. После зарядки вставьте аккумулятор в аккумуляторный отсек дрона и закройте крышку.

### Зарядка аккумулятора дрона:



Вставьте соответствующий разъем USB кабеля для зарядки в USB порт компьютера, а затем к противоположному разъему USB кабеля для зарядки, строго соблюдая полярность, подключите разъем аккумулятора. (Во время зарядки будет светиться индикатор. Когда индикатор погаснет, это значит, что аккумулятор полностью заряжен). Время зарядки не более 90 минут.

**Время зарядки аккумулятора не более 90 минут!  
Время полета примерно 5 минут!**

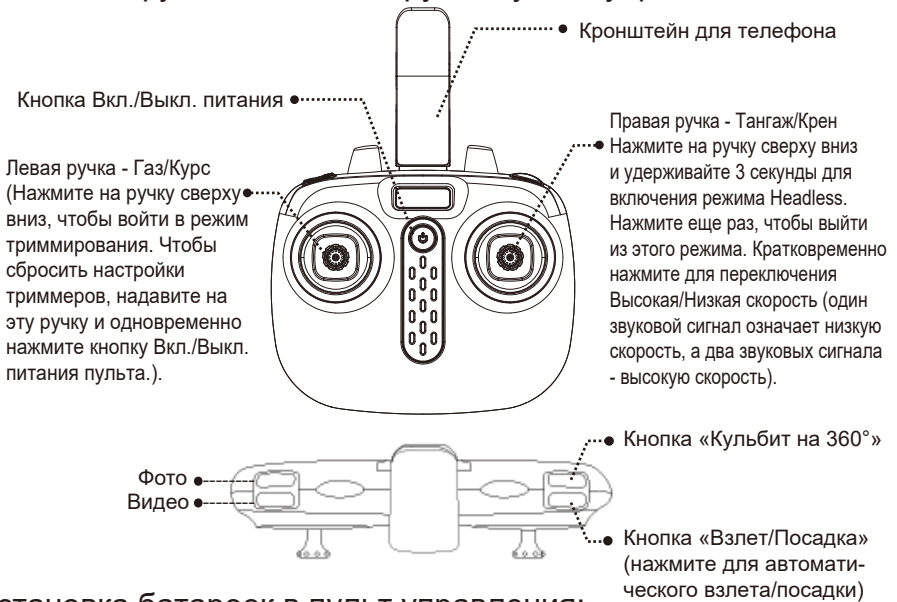
### Меры безопасности во время зарядки аккумулятора:

- Не подвергайте аккумулятор воздействию прямых солнечных лучей или высокой температуры, в противном случае это может привести к повреждению или к взрыву аккумулятора.
- Оберегайте аккумулятор от воздействия влаги. Не роняйте аккумулятор в воду.

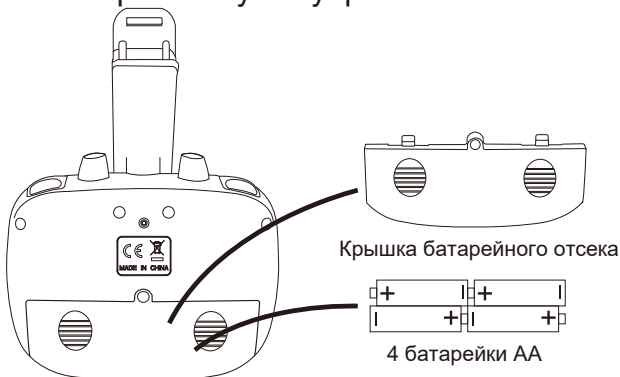
- Храните аккумулятор в сухом и прохладном месте.
- Не пытайтесь разбирать или модернизировать аккумулятор.
- Не оставляйте аккумулятор во время зарядки без присмотра.
- Перед зарядкой всегда извлекайте аккумулятор из квадрокоптера.
- Дети могут заряжать аккумулятор только под наблюдением взрослых.
- Всегда извлекайте разряженные элементы питания из дрона и пульта управления.
- Осторожно! При неправильном использовании аккумулятор может взорваться. Утилизируйте старые элементы питания согласно местному законодательству.

## Пульт дистанционного управления

### Описание функций кнопок и ручек пульта управления:



### Установка батареек в пульт управления:



Установка батареек: откройте крышку батарейного отсека на задней панели пульта. Строго соблюдая полярность, в соответствии с метками полярности в батарейном отсеке, установите 4 батарейки AA (не входят в комплект) и закройте крышку батарейного отсека пульта управления.



1. При установке батареек строго соблюдайте полярность. Прежде, чем закрыть крышку, убедитесь, что каждая батарейка установлена правильно, с соблюдением «+» и «-», как отмечено в батарейном отсеке.
2. Не устанавливайте вместе старые и новые батарейки.
3. Не используйте вместе батарейки разного типа.
4. Не устанавливайте в пульт аккумуляторы.

## Особенности дрона

### 1. Защита при низком напряжении:

Когда два индикатора в задней части дрона начинают мигать, это значит, что аккумулятор модели разряжен. В это время, пожалуйста, как можно скорее верните и приземлите дрон. Когда аккумулятор разряжен, моторы дрона не развивают полную мощность и модель автоматически замедляется.

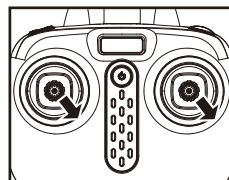


### 2. Защита от перегрузки по току:

Если дрон столкнется с препятствием или что-либо будет мешать вращению пропеллеров, сработает защита от перегрузки по току и моторы квадрокоптера выключатся.

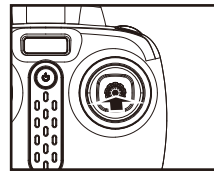
### 3. Калибровка уровня:

Установите дрон на ровную горизонтальную поверхность, затем одновременно переместите обе ручки пульта в нижние правые углы и удерживайте их так 2-3 секунды. Светодиоды квадрокоптера станут быстро мигать, а когда, примерно через 2-3 секунды, вернуться в нормальное состояние, это значит, что калибровка завершена.



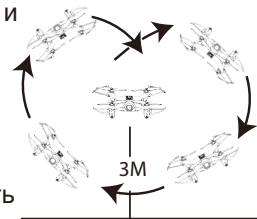
#### 4. Режим Высокой/Низкой скорости:

По умолчанию активирован низкий режим скорости. Чтобы изменить режим скорости, кратковременно один раз нажмите сверху вниз на правую ручку пульта, из пульта прозвучит два звуковых сигнала, указывающих, что активирован режим высокой скорости. Кратковременно нажмите на правую ручку еще раз, из пульта прозвучит один звуковой сигнал, указывающий, что активирован режим низкой скорости.



#### 5. Кульбиты на 360°:

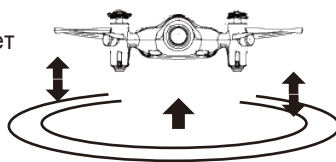
После того, как вы освоите основы пилотирования, вы можете приступить к изучению еще более увлекательных и рискованных трюков. Взлетите на высоту не менее 3 м от земли, нажмите на кнопку «Кульбит на 360°», которая расположена справа на верхней стороне пульта управления, и одновременно до упора переместите правую ручку пульта в том направлении, в которую вы собираетесь выполнить кульбит (вперед/назад/влево или вправо). Дрон сделает переворот на 360°



**Внимание! Дрон выполняет кульбиты максимально эффективно, только когда его аккумулятор полностью заряжен.**

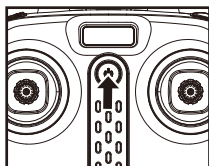
#### 6. Режим удержания высоты:

Перемещая левую ручку пульта вверх или вниз, вы можете изменить высоту полета дрона, после чего отпустите левую ручку пульта, и она займет центральное положение. Когда левая ручка пульта установлена в центральном положении, дрон автоматически удерживает текущую высоту полета.

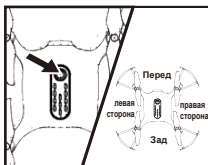


#### 7. Интуитивный режим Headless

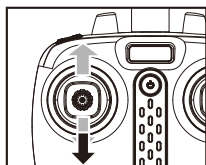
А. Определение прямого направления:



1. Включите пульт управления.

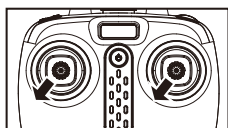


2. Включите питание дрона, нажав и удерживая 1-2 секунды кнопку выключения/включения питания на верхней части корпуса дрона. Затем установите квадрокоптер на ровную поверхность, точно расположив его хвостовой частью к пульту.



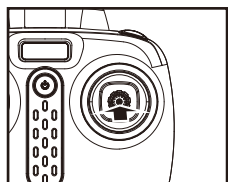
3. Переместите левую ручку пульта управления до упора вверх, а затем до упора вниз. Когда прозвучит длинный звуковой сигнал, это значит, что связь пульта с квадрокоптером установлена и определение носовой части в режиме «Headless» завершено.

#### В. Калибровка прямого направления:



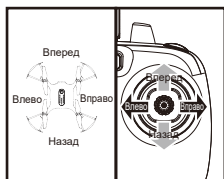
Если дрон во время полета в режиме «Headless» столкнулся с посторонним предметом, и после этого вы почувствуете отклонение от заданного положения, необходимо выполнить калибровку направления. Выберите правильное направление полета и одновременно переместите обе ручки пульта управления в левые нижние углы. Когда задние светодиоды дрона после медленного мигания в течение 3 секунд станут светиться постоянно, это значит, что калибровка направления завершена.

#### С. Включение/Выключение интуитивного режима «Headless»:



1. После того, как установлена связь пульта с дроном, его светодиоды будут светиться постоянно. Чтобы активировать интуитивный режим управления «Headless», нажмите сверху вниз на правую ручку пульта и удерживайте ее так 2 секунды. Прозвучит 3 звуковых сигнала, подтверждающих, что активирован интуитивный режим управления «Headless». Чтобы выключить режим «Headless», еще раз нажмите сверху вниз на правую ручку пульта и удерживайте ее так 2 секунды, прозвучит один звуковой сигнал, подтверждающий, что режим «Headless» выключен. (Когда активирован режим «Headless», светодиоды дрона будут мигать один раз каждые 4 секунды).





2. В интуитивном режиме «Headless» не надо думать, куда сориентирована передняя часть дрона. Квадрокоптер будет лететь в том направлении, куда оператор отклоняет правую ручку пульта управления.

## 8. Беспроводная трансляция в режиме реального времени:

### 1. Скачайте и установите программное обеспечение:

Для телефонов с системой Android скачайте и установите приложение «SYMA GO» с сайта [www.symatoys.com](http://www.symatoys.com) или путем сканирования соответствующего QR кода. Для телефонов Apple с системой IOS загрузите и установите приложение «SYMA GO» с App Store или путем сканирования соответствующего QR кода.

Внимание! QR коды изображены на упаковочной коробке и на последней странице инструкции. Чтобы получить новейшее приложение «SYMA GO», посетите сайт [www.symatoys.com](http://www.symatoys.com) или магазины приложений App Store или Google Play.

### 2. Как подключиться:

1. Включите питание дрона, индикатор камеры должен загореться зеленым цветом. В течение 10 секунд индикатор будет медленно мигать, указывая, что камера ожидает соединения со смартфоном.
2. В это время на своем телефоне откройте «Настройки» и включите WiFi. В списке поиска WiFi найдите сеть под названием «FPV-WIFI-\*\*\*\*» и подключитесь к ней. После того, как соединение будет установлено, выйдите из опции «Настройки».
3. Откройте приложение «SYMA GO» и, чтобы войти в интерфейс управления, нажмите на значок «СТАРТ». Полная шкала на значке сигнала WiFi показывает самый сильный сигнал.



1. Откройте приложение SYMA GO.



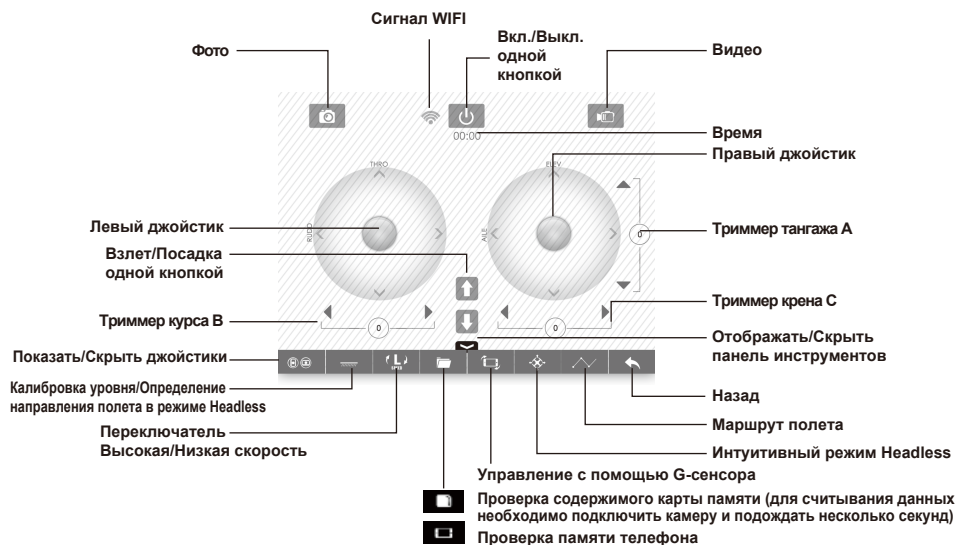
2. Нажмите кнопку СТАРТ, система автоматически откроет интерфейс приложения.



3. На экране телефона появится изображение в режиме реального времени.

### 3. Значение значков интерфейса

Интерфейс управления мобильным приложением:



#### Интерфейс «Маршрут полета»



Нажмите значок «Маршрут полета». На открывшемся интерфейсе, проведя пальцем на экране, нарисуйте маршрут, и дрон будет летать в соответствии с нарисованным маршрутом.

### 4. Сохранение Фото/Видео, снятого в режиме реального времени:

**Фото/Видео:** Убедившись, что камера работает нормально, на интерфейсе нажмите значок «Фото», чтобы делать фотоснимок, или «Видео» для записи видео. (Сделанные фотографии и видеозаписи можно просмотреть в папке «Просмотр фото и видео»).

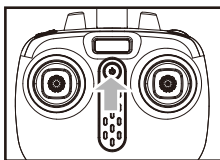
Внимание! При использовании приложения для управления и записи фото/видео в режиме реального времени, диапазон дальности полета дрона сократится вдвое. Функция записи изображения, транслируемого в реальном времени, оптимально работает в просторных помещениях.

## 5. Сохранение изображения с камеры:

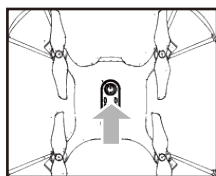
При фото или видеосъемке мобильным телефоном фотографии и видео будут сохранены в папке интерфейса управления приложением в мобильном телефоне.

## Подготовка к полету, включение и выключение моторов дрона

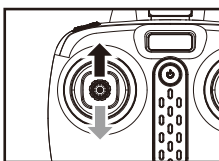
### 1. Подготовка к полету:



Шаг 1: включите пульт управления.

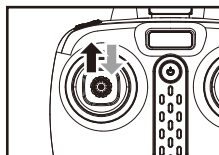


Шаг 2: включите питание дрона, нажав и удерживая 1-2 секунды кнопку включения/выключения питания, расположенную сверху корпуса дрона.

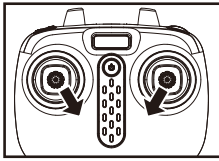


Шаг 3: переместите левую ручку пульта до упора вверх, а затем вниз. Когда светодиоды дрона перестанут быстро мигать и начнут светиться постоянно, это значит, что связь пульта с дроном успешно установлена и квадрокоптер готов к полету.

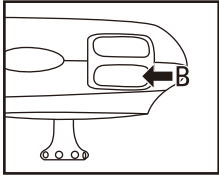
### 2. Включение моторов:



Способ 1: переместите левую ручку пульта (Газ/Курс) до упора вверх, а затем установите в центральное положение, пропеллеры дрона начнут медленно вращаться.

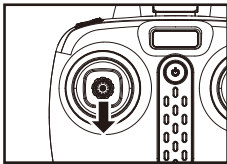


Способ 2: одновременно переместите левую и правую ручки пульта в нижние внутренние углы, и удерживайте их в таком положении в течение 1 секунды, пропеллеры дрона начнут медленно вращаться.



Способ 3: установите дрон на ровную горизонтальную поверхность и нажмите кнопку «В». Квадрокоптер взлетит в автоматическом режиме и зависнет на заданной высоте.

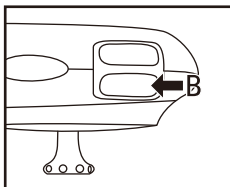
### 3. Выключение моторов:



Способ 1: переместите левую ручку пульта управления до упора вниз и удерживайте ее так в течение 2-3 сек. Когда пропеллеры перестанут вращаться, это значит, что моторы выключены и можно отключить питание дрона.



Способ 2: одновременно переместите левую и правую ручки пульта в нижние внутренние углы и удерживайте их так в течение 1 секунды, когда пропеллеры перестанут вращаться, это значит, что моторы выключены.



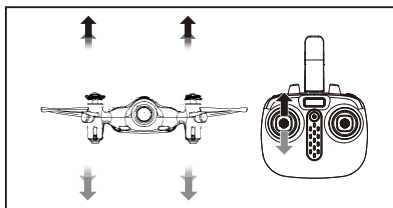
Способ 3: когда дрон находится в полете, нажмите на пульте кнопку «В», квадрокоптер медленно приземлится и моторы автоматически выключатся.

1. Если дрон улетит за пределы действия связи пульта управления, светодиоды будут медленно мигать и дрон плавно приземлится.
2. Если питание пульта управления разрядится или пульт выключен, скорость вращения пропеллеров дрона автоматически снизится до полной остановки. Чтобы возобновить контроль, включите питание пульта управления.

# Схема управления дроном

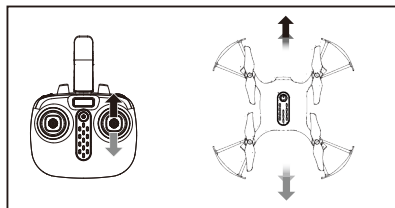
## Управление:

### Набор высоты и снижение



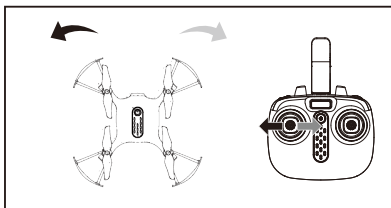
При перемещении левой ручки пульта (Газ/Курс) вверх дрон набирает высоту. При перемещении этой ручки вниз дрон снижается.

### Полет вперед или назад



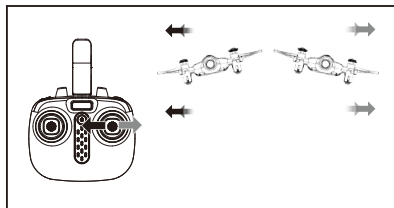
При перемещении правой ручки пульта (Тангаж/Крен) вверх дрон летит вперед. При перемещении этой ручки вниз дрон летит назад.

### Поворот влево и вправо



При перемещении левой ручки пульта (Газ/Курс) влево дрон поворачивает влево. При перемещении этой ручки вправо дрон поворачивает вправо.

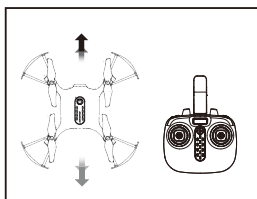
### Полет боком влево и вправо



При перемещении правой ручки пульта (Тангаж/Крен) влево дрон летит боком влево. При перемещении этой ручки вправо дрон летит боком вправо.

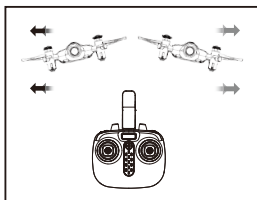
## Триммирование:

### Триммирование дрейфа вперед или назад



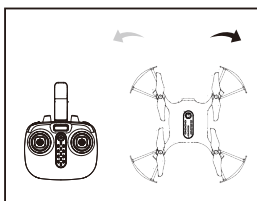
Если при нейтральном положении ручек пульта дрон постоянно дрейфует вперед или назад, нажмите сверху вниз на левую ручку и, перемещая правую ручку пульта вперед/назад, устраните дрейф дрона. Не отпускайте левую ручку, пока не завершите триммирование дрона.

#### Триммирование дрейфа боком влево или вправо



Если при нейтральном положении ручек пульта дрон постоянно дрейфует боком влево или вправо, нажмите сверху вниз на левую ручку и, перемещая правую ручку пульта влево/вправо, устранили дрейф квадрокоптера.

#### Триммирование вращения влево/вправо



Если при нейтральном положении ручек пульта дрон постоянно поворачивает влево или вправо, нажмите сверху вниз на левую ручку и, перемещая ее влево/вправо, устранили разворот квадрокоптера.

**ВНИМАНИЕ!** Изменения или модификации данного устройства, не одобренные стороной, ответственной за соответствие, могут лишить пользователя права на эксплуатацию данного оборудования.

**ПРИМЕЧАНИЕ!** Данное оборудование протестировано и признано соответствующим ограничениям для цифрового оборудования класса В, в соответствии с частью 15 Правил FCC. Эти ограничения разработаны для обеспечения разумной защиты от вредных помех в жилых помещениях. Это оборудование генерирует, использует и может излучать радиочастотную энергию и, если оно не используется в соответствии с инструкциями, данное оборудование может создавать помехи для радиосвязи.

Тем не менее, нет абсолютной гарантии, что помехи не будут возникать в каком-то конкретном случае. Если это оборудование создает помехи для радио или телевизионного приема, попробуйте устранить помехи с помощью одного из следующих способов:

- Измените ориентацию или расположение приемной антенны.
- Увеличьте расстояние между оборудованием и приемником.
- Подключите оборудование к розетке в другой цепи, отличной от той, в которую подключен приемник.
- Обратитесь за помощью в сервис центр или к опытному радио/ТВ мастеру.

«Данное устройство соответствует ограничениям FCC по радиационному облучению (неконтролируемое облучение).

Это устройство не должно размещаться или работать совместно с любой другой антенной или передатчиком».

Декларация соответствия:

«Таким образом, GuangDong Syma model drone Industrial co.Jtd заявляет, что этот продукт соответствует основным требованиям и другим соответствующим положениям Директивы 2014/53/EU».

Копия полного документа прилагается.

## Список деталей



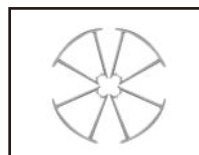
Корпус  
(белый)



Корпус  
(синий)



Пропеллеры



Защита  
пропеллеров



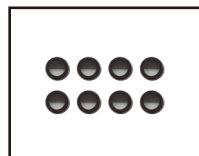
Плафоны  
светодиодов



Крышка аккумуля-  
лятора (белая)



Крышка аккумуля-  
лятора (черная)



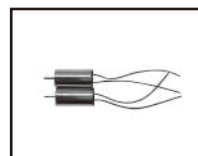
Силиконовые  
кольца



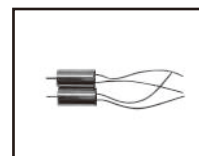
LiPo аккумулятор



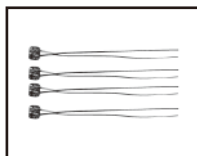
Плата камеры X21W



Моторы А



Моторы В



Светодиоды



USB кабель

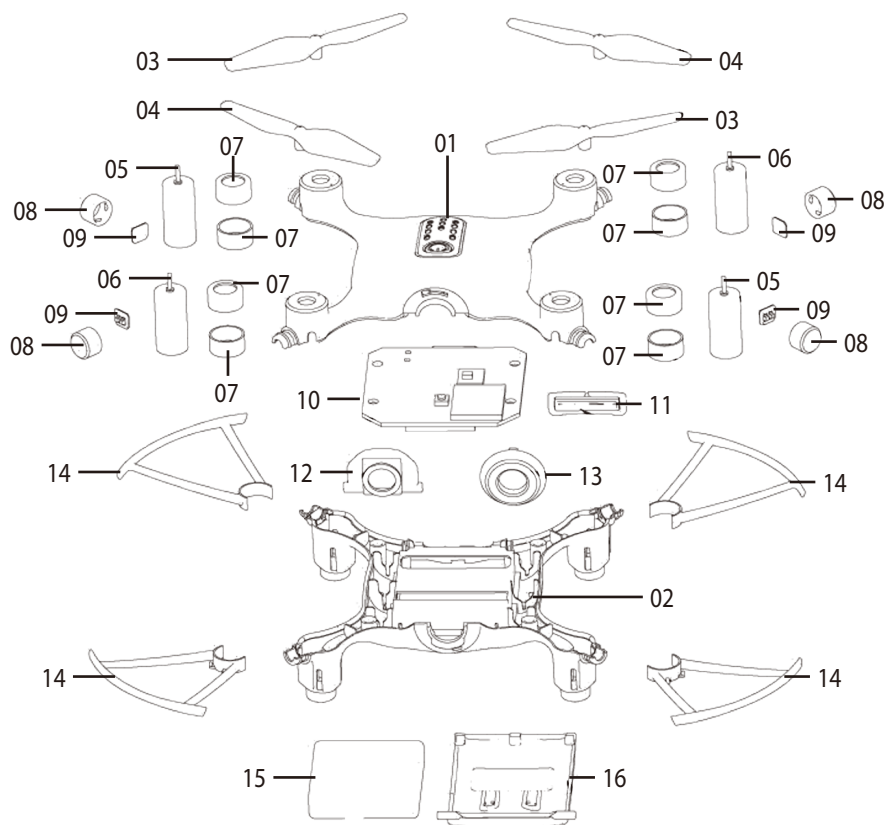


Пульт управления



Кронштейн креп-  
ления телефона

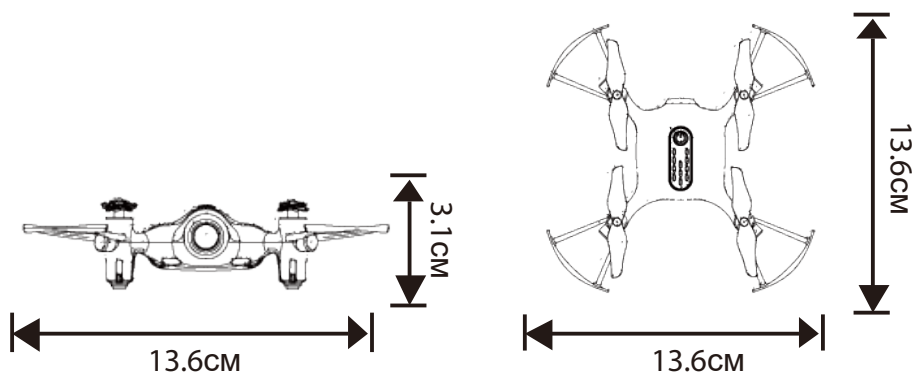
# Схема сборки



NO.	Наименование	шт.	NO.	Наименование	шт.
01	Верхняя часть корпуса	1	10	Плата камеры	1
02	Нижняя часть корпуса	1	11	Слот карты памяти X21W	1
03	Пропеллер (по часовой стрелке)	2	12	Соединительная деталь камеры	1
04	Пропеллер (против часовой стрелки)	2	13	Крышка камеры	1
05	Мотор (по часовой стрелке)	2	14	Защита пропеллеров	4
06	Мотор (против часовой стрелки)	2	15	Аккумулятор	1
07	Силиконовое кольцо	4	16	Крышка аккумулятора	1
08	Плафон светодиода	4			
09	Светодиод	4			



## Тех. характеристики



Длина дрона: 13.6см

Ширина дрона: 13.6см

Высота дрона: 3.1см

Тип моторов:  $\varnothing 8$

Аккумулятор: литиевый 3.7В 380мАч

## Устранение неполадок

Проблема	Причина	Решение
Дрон не реагирует на команды	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Сработала защита дрона при низком напряжении.</li> <li>2. Разряжены батарейки пульта управления (индикатор питания пульта мигает).</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Зарядите аккумулятор дрона.</li> <li>2. Замените батарейки пульта управления.</li> </ol>
Вялая реакция дрона на команды пульта управления	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Низкое напряжение питания пульта управления.</li> <li>2. Существует помеха на той же частоте, на которой работает пульт.</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Замените батарейки пульта управления.</li> <li>2. Найдите место, где нет помех на вашей частоте.</li> </ol>

Проблема	Причина	Решение
<p>При центральном положении ручек дрон дрейфует в одном и том же направлении</p>	<p>Не откалиброван уровень дрона относительно земли.</p>	<p>Выполните калибровку уровня, как описано на странице 5 в пункте № 3 «Калибровка уровня».</p>
<p>В режиме Headless направление полета не соответствует отклонению ручек пульта</p>	<p>Сбой определения направления в режиме Headless вследствие аварий.</p>	<p>Повторите процедуру инициализации связи, правильно расположив дрон, как описано на стр. 6 в пункте № 7 «Интуитивный режим Headless».</p>
<p>Нестабильное поведение дрона в режиме удержания высоты</p>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Ошибка калибровки уровня.</li> <li>2. Нестабильное давление воздуха из-за плохой погоды.</li> <li>3. Ошибка в работе гироскопа после сильной аварии.</li> </ol>	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Выполните калибровку уровня, как описано на стр. 5 в пункте № 3 «Калибровка уровня».</li> <li>2. Не летайте при плохих погодных условиях.</li> <li>3. Повторите калибровку уровня, как описано на стр. 5 в пункте № 3 «Калибровка уровня».</li> </ol>



**QR код для систем  
Android**



**QR-код для систем  
Apple iOS**

Производитель:

Guangdong Syma Model Aircraft Industrial Co., Ltd.

The Crossing of No.2 West Xingye Road and North Xingye Road, Laimei.

Industrial Park Chenghai District Shantou City Guangdong China.

Контактное лицо: SYMA Телефон: +86 0754 86381898

Производитель имеет право окончательного толкования  
содержимого данной инструкции.