

# F4-1 WiFi

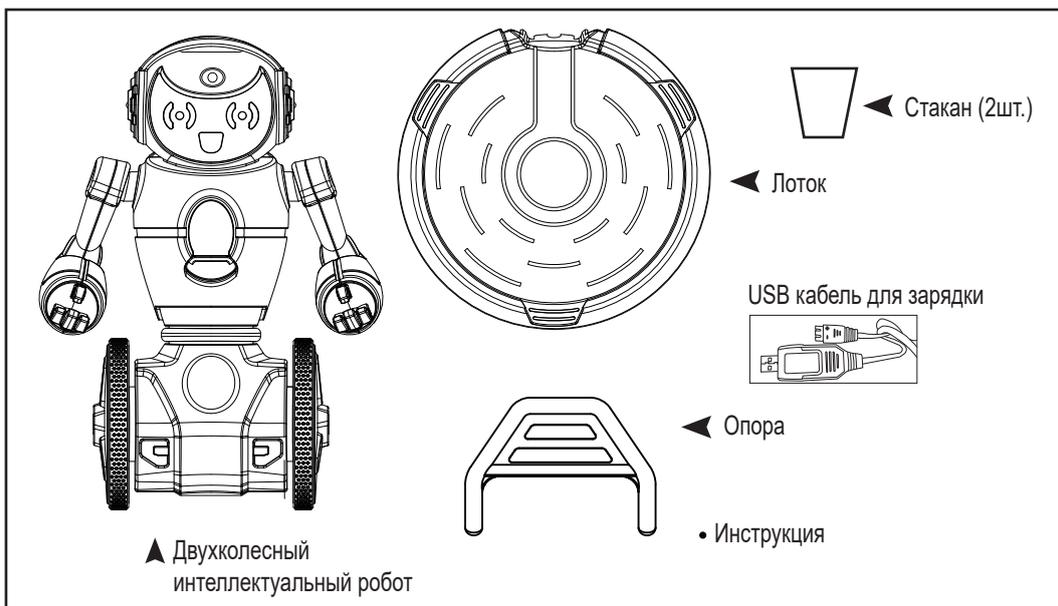
Интеллектуальный двухколесный  
WiFi робот

**ИНСТРУКЦИЯ**

# Краткое предисловие

Благодарим за использование многофункционального интеллектуального двухколесного робота Weili. Интеллектуальный двухколесный робот имеет встроенную автоматическую балансировку, управляется с помощью жестов или мобильного телефона и способен двигаться вперед/назад, поворачивать влево/вправо.

Пожалуйста, потратьте несколько минут, чтобы прочитать эту инструкцию.



Внимание, при использовании интеллектуального робота соблюдайте следующие предостережения:

- Не допускайте погружение интеллектуального робота в воду или любую другую жидкость.
- Не роняйте, не бросайте и не пинайте интеллектуального робота, так как это может повредить его механическую функцию.
- Не позволяйте роботу перемещаться свободно или без надзора, так как это может привести к падению интеллектуального робота с высоты.

# Аккумуляторная батарея

## Установка аккумулятора:

1. Для питания интеллектуального робота используется литиевая аккумуляторная батарея 7.4В 200мАч.
2. С помощью крестообразной отвертки выкрутите винты фиксации крышки аккумуляторного отсека на задней части робота.
3. Подключите аккумулятор, вставьте его в аккумуляторный отсек робота, закройте крышку и закрутите фиксирующие винты.

## Важная информация о батарее:

Во время зарядки не оставляйте аккумулятор без присмотра. Дети могут заряжать аккумулятор только под присмотром взрослых.

При подключении аккумулятора и кабеля для зарядки строго соблюдайте полярность (+) и (-).

Не пытайтесь заряжать не перезаряжаемые батареи.

Не бросайте элементы питания в огонь.

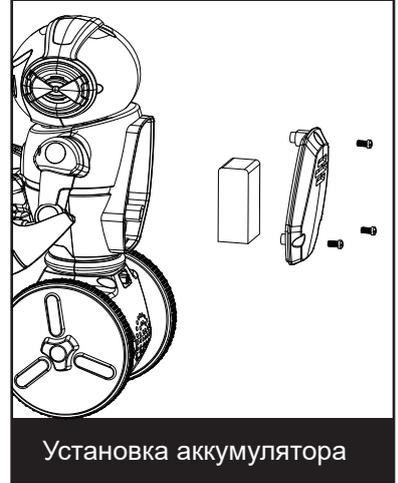
Для замены используйте аккумулятор такого же типа/производителя.

Не допускайте короткого замыкания контактов.

Удаляйте использованные элементы питания из игрушки.

Замену аккумулятора должны выполнять только взрослые.

Пожалуйста, чтобы исключить глубокий разряд и отключение аккумулятора, не играйте слишком долго.



## Индикатор низкого напряжения батареи:

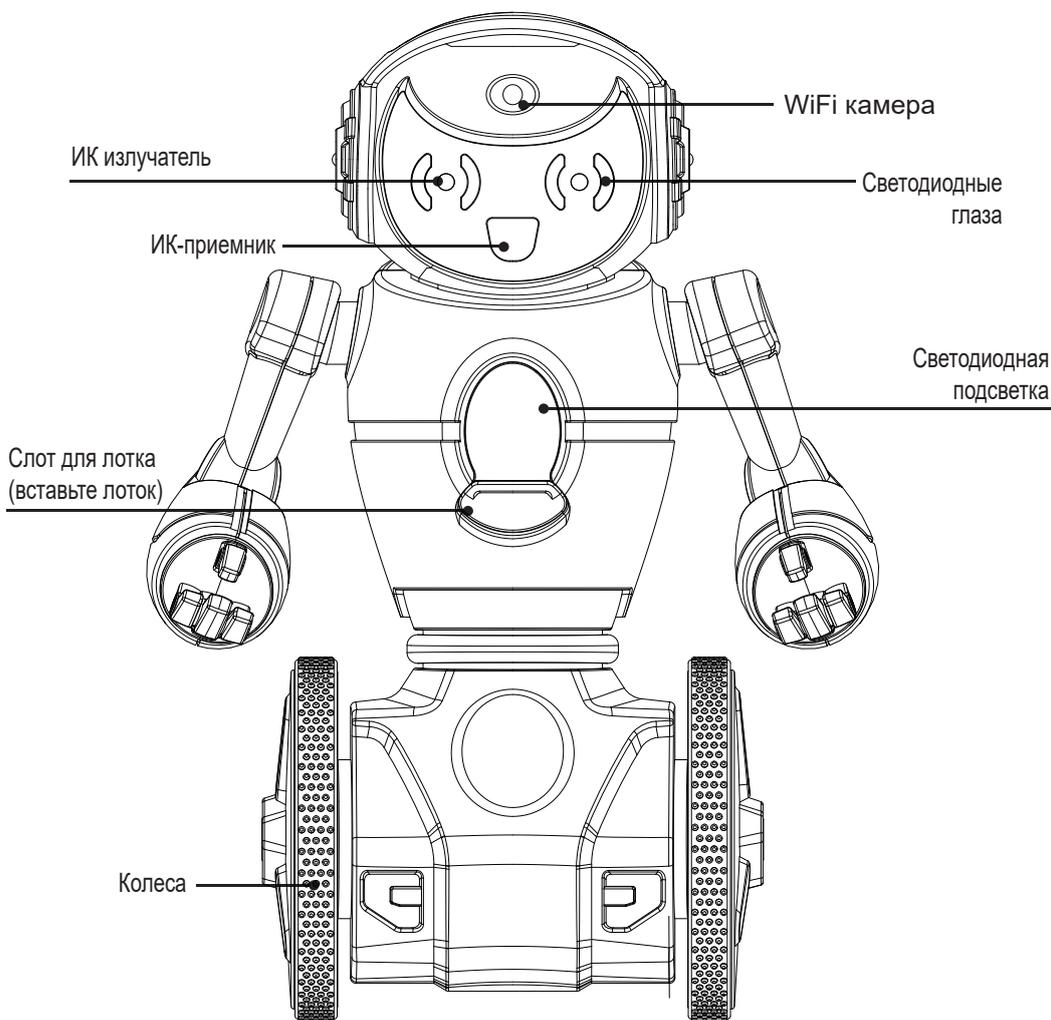
Когда напряжение батареи снизится до критического уровня, два индикатора робота будут мигать, указывая, что аккумуляторная батарея разряжена и ее необходимо как можно скорее зарядить.

## Зарядка интеллектуального робота:

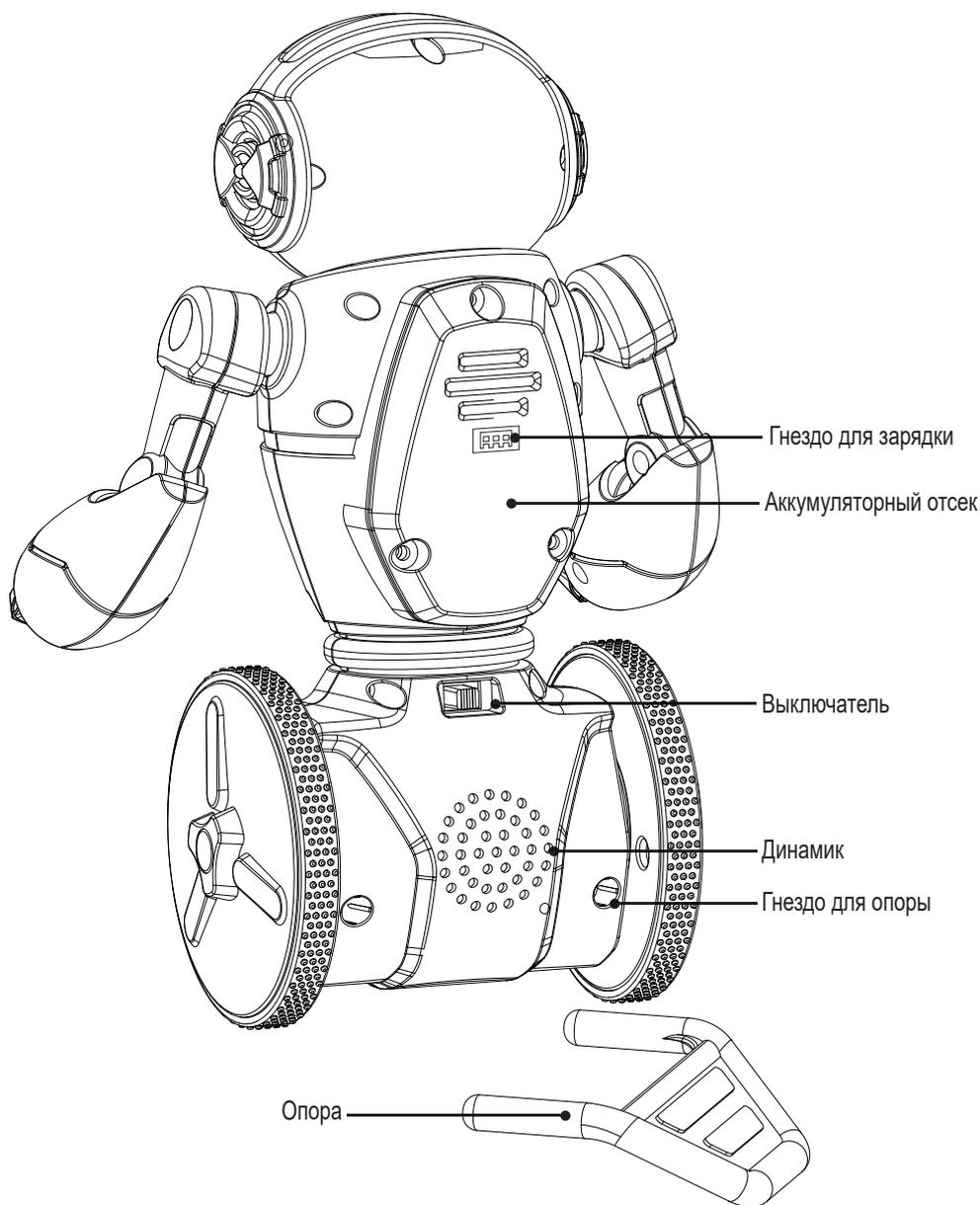
Нажмите значок USB кабеля для зарядки и, соблюдая полярность, подключите соответствующий разъем USB кабеля для зарядки к роботу, а противоположный разъем к компьютеру или другому USB устройству.



# Интеллектуальный робот спереди

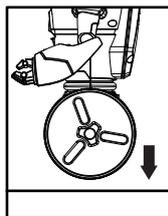
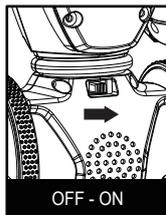


# Интеллектуальный робот сзади

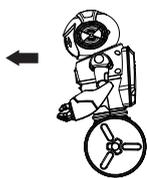


# Управление с помощью жестов и мобильного телефона

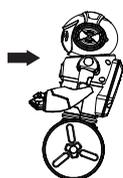
Установите аккумулятор и закрутите винты крышки аккумуляторного отсека. Включите питание робота, установив его выключатель питания в положение «ON», затем поставьте интеллектуального робота на ровную поверхность и не шевелите его. Через несколько секунд после этого, когда светодиоды головы робота станут постоянно ярко светиться, интеллектуальный робот сможет стоять в вертикальном положении, как показано на рисунках.



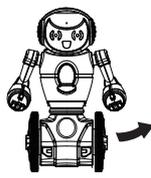
Для управления роботом можно использовать жесты ладони. С помощью колес можно переключать режим работы.



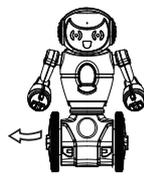
Движение вперед



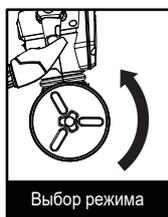
Движение назад



Поворот вправо



Поворот влево



Чтобы загрузить на свой мобильный телефон приложение «WL-ROBOT», отсканируйте соответствующий двумерный код из инструкции. Затем установите WiFi соединение, в списке WiFi выберите имя «WIFI-F4» и подключитесь. Теперь откройте приложение. В интерфейсе управления нажмите PLAY. На экране телефона интерфейс приложения станет отображать изображение с камеры робота в реальном времени, и вы сможете управлять своим роботом.

Для получения подробных инструкций нажмите кнопку «Help» в приложении.



Google play



360



ios

Светодиодная индикация	Режим
Синий	Режим загрузки
Зеленый	Режим взаимодействия человека с компьютером
Розовый	Режим танца/музыки
Красный свет	Режим предотвращения столкновений

## Режим предотвращения столкновений (красный)

Интеллектуальная голова робота оснащена инфракрасным сенсором, способным воспринимать расположенные перед роботом препятствия. При обнаружении перед собой препятствия во время движения, раздается сигнал, робот автоматически поворачивается и движется в другом направлении.

## Режим танца/музыки (розовый)

В этом режиме интеллектуальный робот будет выполнять танцевальные движения, передвигаясь и танцуя под музыку.

## Режим взаимодействия человека с компьютером (зеленый)

Интеллектуальная машина использует голову с инфракрасным сенсорным устройством для определения жестов ваших ладоней. Поместите ладонь перед лицом интеллектуального робота, затем, чтобы направить робота вперед, переместите ладонь вперед от робота. Когда робот движется вперед, остановите ладонь перед его лицом, и он остановится. Чтобы заставить робота двигаться назад, плавно переместите ладонь на робота и он поедет назад. Чтобы развернуть робота, переместите ладонь перед его лицом в направлении поворота, и интеллектуальный робот повернется.

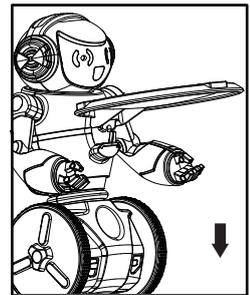
## Режим загрузки (синий)

В режиме загрузки на робота можно установить лоток и нагрузить его весом до 300 грамм.

Внимание! Кладите вес на лоток аккуратно!

Установите лоток на грудь интеллектуального робота, как показано на рисунке. В этом режиме вы можете класть предметы на лоток и использовать телефон для управления интеллектуальным роботом, заставляя его двигаться с грузом вперед и назад, поворачивать влево и вправо.

Внимание! Не ставьте на лоток открытый стакан с жидкими или очень тяжелыми предметами.



Установите  
лоток